

TP notés, Automatique
Simulation du pendule inversé contrôlé par retour d'état
et de sortie
Simulation du robot Lego
Portage sur le robot Lego



Département Sciences du Numérique

12 octobre 2021

- Les documents se trouvent à l'adresse :

<https://gitlab.irit.fr/toc/mathn7/automatique/etudiants.git>

Remarque

- *Si git est installé sur vos machines, vous pouvez récupérer tous les documents des cours, TD et TP en une seule commande :*

> git clone

<https://gitlab.irit.fr/toc/mathn7/automatique/etudiants.git>

- *Ensuite, s'il y a des modifications dans le dépôt git, pour les récupérer, il suffira d'aller dans le bon répertoire et de taper :*

> git pull

- Travaillez dans le répertoire étudiants/tp
- **Le non respect des consignes suivantes impliquera une note de 0 à la note de simulation.**
 - Structures et noms des répertoires
 - ...
 - Noms des variables
- **L'évaluation de la partie robot Lego sera faite lors du dernier TP, toute absence sera sanctionnée par un 0.**
- Tout à la fin
 - 1 vous renommerez le répertoire tp en <nom1>_<nom2>_<groupe>
 - 2 Vous compresserez ce répertoire (commande tar -cvzf <nom1>_<nom2>_<groupe>.tgz <nom1>_<nom2>_<groupe>)
 - 3 vous déposerez le fichier compressé <nom1>_<nom2>_<groupe>.tgz dans Moodle (dans le bon groupe) **les fichiers .rar sont à prohiber.**